

**OBS! Miniräknare från institutionen är tillåten. Decimalpunkt anges med punkt.**

*Skrivningen omfattar 6 uppgifter 10 poäng (p) var.*

*Betygsgärna: A:  $p \geq 54$ ; B:  $48 \leq p < 54$ ; C:  $42 \leq p < 48$ ; D:  $36 \leq p < 42$ ; E:  $30 \leq p < 36$ ;*

(1) Sätt ett kryss framför det rätta svaret.

- (a) En approximativ lösning till ekvationen  $x^2 + e^{x-100} = 2500$  är  $x = 50$ . Vi gör en iteration med Newton-Raphsons metod för att uppskatta felet i denna lösning. Om  $e^{-25} \approx 1.4 \cdot 10^{-11}$ ,  $e^{-50} \approx 2 \cdot 10^{-22}$  och  $e^{-100} \approx 4 \cdot 10^{-44}$  är felet ungefärlig:
- 0.5.   $2 \cdot 10^{-11}$ .   $2 \cdot 10^{-22}$ .   $2 \cdot 10^{-24}$ .   $2 \cdot 10^{-44}$ .

- (b) Integralen  $\int_0^1 \sqrt{\frac{1}{2} + 2e^{-x} \sin(2x^2)} dx$  har beräknats med trapetsregeln med steglängderna 0.2 och 0.1. Resultatet blev  $T(0.2) = 1.6426$ ,  $T(0.1) = 1.6418$ . Vilken steglängd  $h$  (ungefärlig) bör användas i trapetsregeln om vi vill ha ett fel som är mindre än  $8 \cdot 10^{-8}$  med minsta möjliga arbete?

$10^{-2}$    $10^{-3}$    $10^{-4}$    $10^{-5}$    $10^{-6}$

- (c)  Låt  $A$  vara en  $m \times n$ -matris där  $m \geq n$ . Antag att  $A$  har full kolonnrang. Vilket av följande är felaktigt? Det Euklidiska konditionstalet är

$\kappa_2(A) = \max_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2 / \min_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2$   
  $\kappa_2(A) = \|A\|_2 \|A^{-1}\|_2$  då  $m = n$   
  $\kappa_2^2(A) = \max_i \lambda_i / \min_i \lambda_i$ , där  $\lambda_i$  är egenvärden till  $A^T A$ .  
 Inget av ovanstående

- (d) Låt  $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$ ,  $X_0 = \begin{pmatrix} 1.9 & -0.9 \\ -0.9 & 0.9 \end{pmatrix}$ . Iterationen  $X_{k+1} = X_k + X_k(I - AX_k)$  går mot

$\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$    $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$    $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$    $\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$

- (e) För  $t \geq 0$ ,  $\begin{cases} y'_1 = \frac{\lambda_1 + \lambda_2}{2} y_1 + \frac{\lambda_1 - \lambda_2}{2} y_2 \\ y'_2 = \frac{\lambda_1 - \lambda_2}{2} y_1 + \frac{\lambda_1 + \lambda_2}{2} y_2 \end{cases}$  med konstanter  $\lambda_1 < 0$ ,  $\lambda_2 < 0$ , har den

allmänna lösningen  $y_1(t) = C_1 e^{\lambda_1 t} + C_2 e^{\lambda_2 t}$ ,  $y_2(t) = C_1 e^{\lambda_1 t} - C_2 e^{\lambda_2 t}$  där  $C_1$  och  $C_2$  är integrations konstanter. Om systemet integreras med Eulers metod får vi numeriska lösningar på slutformen  $y_{1,n} = C_1(1 + h\lambda_1)^n + C_2(1 + h\lambda_2)^n$ ,  $y_{2,n} = C_1(1 + h\lambda_1)^n - C_2(1 + h\lambda_2)^n$ . Om  $|\lambda_2| \gg |\lambda_1|$  så är termen  $e^{-\lambda_2 t}$  i den exakta lösningen försumbart liten jämfört med  $e^{-\lambda_1 t}$ . Men det är tyvärr inte sant för den numeriska lösningen. Om vi exempelvis har  $\lambda_1 = -1$ ,  $\lambda_2 = -1000$  måste vi ha  $h < 0.002$ . Så trots att  $e^{-1000t}$  i praktiken inte bidrar till lösningen begränsar faktorn 1000 i exponenten kraftigt steglängden. Detta beteende i numeriska lösningar av differentialekvationer kallas

illa-konditionerat.  stiffness.  numeriskt instabilt.  illa-ställt.

- (2) Låt  $f(x) = 2x^4 - 6x^3 - 12x - 8$ .
- Bestäm  $f'(0)$  med hjälp av Lagrangeinterpolation baserad på  $x_0 = -0.5$ ,  $x_1 = 1$  och  $x_2 = 2$ . Beräkna relativfelet (i %).
  - Bestäm  $f'(0)$  med en centrerad differens approximation (med fel  $O(h^2)$ ) based på  $h = 1$  och jämnt fördelade längd. Beräkna relativfelet (i %).
  - jämför resultaten i (a) och (b) och förklara varför det ena är bättre än det andra.
- (3) Integrera systemet  $y' = Ay$ ,  $y(0) = c$  med Eulers metod, där matrisen  $A$  är en reell kvadratisk diagonaliseringbar matris. Antag vidare att alla egenvärden till  $A$  ligger i intervallet  $[-k, 0]$ , där  $k > 0$ . Vad är den största steglängden för vilken vektorföljden  $y_0, y_1, y_2, \dots$  är begränsad.
- (4) Beräkna  $I = \int_0^2 \frac{dx}{1+x^2}$  med trapetsregeln  $T_n$ . Hur stort  $n$  skall väljas så att

$$|I - T_n| \leq 5 \cdot 10^{-6}$$

- (5) Låt tridiagonalmatrisen  $A_n$  vara

$$A_n = \begin{pmatrix} a_1 & c_1 & & & \\ b_2 & a_2 & c_2 & & \\ & \vdots & \vdots & \ddots & \\ & & b_{n-1} & a_{n-1} & c_{n-1} \\ & & & b_n & a_n \end{pmatrix}$$

- Härled en rekursiv formel för LU-faktorisering av  $A_n$  så att  $L$  har alla daigonalelement lika med 1.
  - Härled en rekursiv formel för att beräkna  $\det(A_k)$ ,  $k = 1, 2, \dots, n$  där  $A_k$  är  $k \times k$ -matrisen av första  $k$  rader och  $k$  kolonner i  $A_n$ .
  - Är den  $n \times n$ -matrisen med  $a_1 = \dots = a_n = 2$ ,  $b_2 = \dots = b_n = c_1 = \dots = c_{n-1} = 1.01$  positivt definit för alla  $n$ . Om inte bestäm det största  $n$  för vilket matrisen är positiv definit. (Ledtråd: Visa att  $\delta_k = \det(A_k)$  från (b) är  $\delta_k = 1.01^k \sin(k+1)\theta / \sin \theta$ , där  $\tan \theta = \sqrt{0.0201}$  vilket ger  $\theta = 8.069^\circ$ )
  - Bestäm Choleskyfaktorn  $G$  för  $A_n$  i (c), dvs  $A_n = GG^T$ , som har komplexitet  $O(n)$ .
- (6) Vi vill, med iteration, lösa ekvationen  $x + \ln x = 0$ , som har roten  $p \approx 0.5$ , och vi ska välja följande iterations formler 1.  $x_{n+1} = -\ln x_n$ ; 2.  $x_{n+1} = e^{-x_n}$  3.  $x_{n+1} = \frac{x_n + e^{-x_n}}{2}$
- Vilken formel/vilka formler kan användas?
  - Vilken formel bör användas
  - Ange en ännu bättre formel.