

**OBS! Den ursprungliga tentamen innehöll ett skrivfel i Uppgift 5(b), där det stod "bilinjär" istället för "kvadratisk". Detta är en reviderad version där detta fel är åtgärdat.**

**Senast reviderad: 25 oktober 2022**

MATEMATISKA INSTITUTIONEN  
STOCKHOLMS UNIVERSITET  
Avd. Matematik  
Examinator: Sven Raum

Tentamensskrivning i  
Linjär algebra, MM5012  
7.5 hp  
Augusti 18, 2022

- (a) (**1 poäng**) Definera begreppen "nollrum" och "bildrum" av en linjär avbildning.

(b) (**1 poäng**) Låt  $T : V \rightarrow W$  vara en linjär avbildning. Visa att nollrummet  $N(T)$  är ett delrum av  $V$ .

(c) (**3 poäng**) Låt  $T : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$  vara den linjära avbildningen som uppfyller

$$T(A) = \left( A + \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \right) \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Visa att  $T$  är linjär, bestäm  $R(T)$  och hitta en bas till  $N(T)$ .

### Lösning

- (a) Se bok eller föreläsningssanteckningar.

(b) Om  $v, w \in N(T)$  och  $c$  är en skalär så gäller

$$T(cv + w) = cT(v) + T(w) = c0 + 0 = 0.$$

Alltså gäller också  $cv + w \in N(T)$ . Då  $0 \in N(T)$  kan vi dra slutsatsen att  $N(T)$  är ett delrum av  $V$ .

- (c) Vi förenkla formeln som bestämmer  $T$  och hitta att

$$T(A) = A \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11} + A_{21} & A_{12} + A_{22} \\ A_{11} + A_{21} & A_{12} + A_{22} \end{pmatrix}.$$

Då matricmultiplikation är distributiv ser vi att  $T$  är linjär. Bildrummet  $T$  kan beskrivas som

$$R(T) = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ a & b \end{pmatrix} \in M_2(\mathbb{R}) \mid a, b \in \mathbb{R} \right\}.$$

Särskild gäller  $\dim R(T) = 2$ , vilket medför att  $\dim N(T) = 4 - 2 = 2$ . De två vektorerna

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{och} \quad \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

är i nollrummet  $N(T)$  av  $T$  och linjär oberoende. Alltså är den en bas till  $N(T)$ .

- (a) (**1 poäng**) Definiera begreppet "egenvektor av en linjär avbildning".

(b) (**4 poäng**) Betrakta den linjära avbildningen  $T : P_2(\mathbb{C}) \rightarrow P_2(\mathbb{C})$  som uppfyller  $T(p) = (x+i)p'$ . Hitta en bas av egenvektorer av  $T$  till  $P_2(\mathbb{C})$ .

### Lösning

- (a) Se bok eller föreläsningssanteckningar.

- (b) Först beräknar vi matrisrepresentationen av  $T$  relativ till standard ordnad basen  $\beta = (1, x, x^2)$  till  $P_2(\mathbb{C})$  och hitta

$$A = [T]_{\beta} = \begin{pmatrix} 0 & i & 0 \\ 0 & 1 & 2i \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Karaktäristiska polynomet av  $A$  är

$$\chi_A(t) = \det(A - tI_3) = \det \begin{pmatrix} -t & i & 0 \\ 0 & 1-t & 2i \\ 0 & 0 & 2-t \end{pmatrix} = -t(1-t)(2-t).$$

Alltså är  $0, 1, 2$  egenvärde av  $A$  och vi hitta deras egenrum genom beräkningen

$$\begin{aligned} \ker A &= \text{span} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \ker(A - I_3) &= \text{span} \begin{pmatrix} i \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \\ \ker(A - 2I_3) &= \text{span} \begin{pmatrix} -1 \\ 2i \\ 1 \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Vektorerna är koordinater av en bas av egenvektorer till  $P_2(\mathbb{C})$ . Vi kan alltså sammanfatta att

$$1, x + i, x^2 + 2ix - 1$$

är en bas av egenvektorer av  $T$  till  $P_2(\mathbb{C})$ .

3. (a) (**1 poäng**) Definiera begreppen "ortogonal bas" och "ortonormal bas" av ett inre-produktrum.  
 (b) (**4 poäng**) Betrakta  $M_2(\mathbb{R})$  med inre produkten

$$\langle A, B \rangle = \text{Tr}(AB^t) = (AB^t)_{11} + (AB^t)_{22},$$

där  $B^t$  är transponatet av matrisen  $B$ . För  $\alpha \in \mathbb{R}$  definiera den linjära avbildningen  $T_{\alpha} : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$  genom formeln

$$T_{\alpha}(A) = \alpha A + (1 - \alpha)A^t.$$

Bestäm för vilka  $\alpha \in \mathbb{R}$  är avbildningen  $T_{\alpha}$  diagonaliserbar relativ till en ortonormal bas av  $M_2(\mathbb{R})$ . Man får använda utan bevis att  $\text{Tr}(AB) = \text{Tr}(BA)$  och  $\text{Tr}(A^t) = \text{Tr}(A)$  gäller för alla matriser  $A, B \in M_2(\mathbb{R})$ .

### Lösning

- (a) Se bok eller föreläsninganteckningar.  
 (b) Vi kommer ihåg att en linjär avbildning på ett reell inre-produktrum är diagonaliserbar relativ till en ortonormal bas om och endast om det är självadjungerad. Enligt definitionen av adjungerad linjär avbildningen är  $T_{\alpha}$  självadjungerad om och endast om

$$\langle T_{\alpha}(A), B \rangle = \langle A, T_{\alpha}(B) \rangle$$

gäller för alla matriser  $A, B \in M_2(\mathbb{R})$ . Vi förenklar båda sidor och ser att

$$\begin{aligned} \langle T_{\alpha}(A), B \rangle &= \text{Tr}((\alpha A + (1 - \alpha)A^t)B^t) = \alpha \text{Tr}(AB^t) + (1 - \alpha) \text{Tr}(A^t B^t) \quad \text{och} \\ \langle A, T_{\alpha}(B) \rangle &= \text{Tr}(A(\alpha B + (1 - \alpha)B^t)^t) = \alpha \text{Tr}(AB^t) + (1 - \alpha) \text{Tr}(AB). \end{aligned}$$

Vi observerar att

$$\operatorname{Tr}(A^t B^t) = \operatorname{Tr}((BA)^t) = \operatorname{Tr}(BA) = \operatorname{Tr}(AB).$$

Alltså gäller  $\langle T_\alpha(A), B \rangle = \langle A, T_\alpha(B) \rangle$  för all  $\alpha \in \mathbb{R}$  och  $A, B \in M_2(\mathbb{R})$ . Vi kan alltså dra slutsatsen att  $T_\alpha$  är diagonaliserbar relativ till en ortonormal bas för alla  $\alpha \in \mathbb{R}$ .

4. (a) **(1 poäng)** Definiera begreppet "QR-uppdelning av en komplex matris".  
(b) **(4 poäng)** Beräkna en QR-uppdelning för matrisen

$$A = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \sqrt{2} & \sqrt{2} & 0 & 0 \\ 0 & 4 & 2 & 0 \\ -1 & -1 & 2 & \sqrt{2}-2 \\ 1 & 1 & -2 & \sqrt{2}+2 \end{pmatrix}.$$

### Lösning

- (a) Se bok eller föreläsningssanteckningar.  
(b) Genom att tillämpa Gram-Schmits metoden till kolonner av matrisen  $A$  hittar vi QR-uppdelningen  $A = QR$  med

$$Q = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \sqrt{2} & 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & \sqrt{2} \\ 1 & 0 & -1 & \sqrt{2} \end{pmatrix}$$
$$R = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

5. (a) **(1 poäng)** Definiera begreppet "symmetrisk bilinjär form".  
(b) **(4 poäng)** Beräkna rang och signaturen av den kvadratiske form  $K : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$  som uppfyller

$$K(v) = v_1 v_3 - v_2 v_4.$$

### Lösning

- (a) Se bok eller föreläsningssanteckningar.  
(b) Vi hittar först symmetriska bilinjärformerna till  $K$ , som uppfyller

$$B(v, w) = \frac{1}{2}(K(v+w) - K(v) - K(w)) = \frac{1}{2}(v_1 w_3 - v_2 w_4 + v_3 w_1 - v_4 w_2).$$

Matrisrepresentationen av  $B$  relativ till standard ordnad basen  $\beta$  av  $\mathbb{R}^4$  är

$$A = [B]_\beta = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Man beräknar egenvärde av  $A$  som är  $\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, -\frac{1}{2}, -\frac{1}{2}$  och kan dra slutsatsen att rangen av  $K$  är 4 och signaturen är 0.

6. (a) **(2 poäng)** Låt  $T : V \rightarrow W$  vara en bijektiv linjär avbildning och låt  $T^{-1} : W \rightarrow V$  vara inversen, som uppfyller  $T^{-1}(T(v)) = v$  för alla  $v \in V$ . Bevisa att  $T^{-1}$  är linjär.

- (b) (**3 poäng**) Låt  $U \in M_n(\mathbb{C})$  vara en komplex matris. Bevisa att  $U$  är unitär om och endast om kolonnerna av  $U$  utgör en ortonormal bas till  $\mathbb{C}^n$ .

**Lösning**

- (a) Se bok eller föreläsninganteckningar.  
(b) Se bok eller föreläsninganteckningar.