

Tillåtna hjälpmedel är skrivdon. Fullständiga och väl motiverade lösningar krävs. Svaren ska framgå tydligt och vara rimligt slutförenklade. Betygsgränser:

Max	30 p		B	24 p		D	18 p
	A		C	21 p		E	15 p

Koordinater förutsätts vara givna med avseende på en högerorienterad ON-bas.

- Beräkna koefficienten framför  $x^8$  i  $(2x^4 + x^{-1})^7$ . (2p)
  - Bestäm resten då  $3^{100}$  delas med 5. (1p)
  - Bestäm resten då  $1 + 2 + 3 + 4 + \dots + 3^{100}$  delas med 5. (2p)
- Ekvationen  $z^4 - 8z^3 + 27z^2 - 50z + 50 = 0$  har  $z_1 = 3 + i$  som en rot. Finn (5p)  
övriga rötter  $z \in \mathbb{C}$ .
- Svara på följande frågor.
  - Hur många 6-siffriga tal kan bildas av 1, 2, 3, 4, 5, 6, så att varje siffra (1p)  
förekommer exakt en gång.
  - Hur många 6-siffriga tal kan bildas av 1, 1, 2, 2, 2, 5, där 1 förekommer (2p)  
två gånger, 2 förekommer tre gånger och 5 förekommer en gång?
  - Bland 1260 ord, så finns det 120 ord där **aa** förekommer, 120 ord där **bb** (2p)  
förekommer och 24 ord där både **aa** och **bb** förekommer. Hur många av  
orden uppyller att varken **aa** eller **bb** förekommer?  
(Notera att bland de 120 ord som innehåller **aa**, så får **bb** också förekomma,  
och vice versa för de ord som innehåller **bb**.)

4. Beräkna inversen till matrisen  $A$  nedan och lös ekvationssystemet: (5p)

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{respektive} \quad \begin{cases} 2x + y + z & = 3 \\ 3x + 2y + z & = 4 \\ x + y + z & = -2. \end{cases}$$

5. (a) Låt  $\mathbf{u} = (1, 2, 1)$  och  $\mathbf{v} = (3, 1, 2)$ . Finn en nollskild vektor som är ortogonal mot både  $\mathbf{u}$  och  $\mathbf{v}$ . (1p)
- (b) Om  $\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2, \mathbf{f}_3$  utgör en ON-bas, vad går det att säga om  $|\mathbf{f}_1|$ ,  $\mathbf{f}_1 \cdot \mathbf{f}_2$  samt  $\mathbf{f}_3 \cdot \mathbf{f}_3$ ? (1p)
- (c) Bestäm talen  $a, b$  och  $c$  i matrisen nedan så att matrisen blir ortogonal. (3p)

$$\frac{1}{11} \begin{pmatrix} a & 6 & 9 \\ 9 & -6 & 2 \\ 6 & b & c \end{pmatrix}.$$

6. Låt  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  vara den linjära avbildning som speglar en vektor i  $\mathbb{R}^3$  vinkelrätt i planet  $x + z = 0$ .
- (a) Låt  $\mathbf{u} = (1, 1, 1)$ . Bestäm  $T(\mathbf{u})$ . (1p)
- (b) Bestäm avbildningsmatrisen för  $T$  i standardbasen. (2p)
- (c) Vektorerna  $\mathbf{f}_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 0, 1)$ ,  $\mathbf{f}_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 0, -1)$ ,  $\mathbf{f}_3 = (0, 1, 0)$  utgör en bas för  $\mathbb{R}^3$ . Bestäm avbildningsmatrisen  $A$  för  $T$  i basen  $(\mathbf{f}_1, \mathbf{f}_2, \mathbf{f}_3)$ . (2p)