

Lösningsförslag.

1. (a) Vektorerna v_1, v_2, \dots, v_n kallas *linjärt oberoende* om de enda skalärerna $a_1, \dots, a_n \in \mathbb{F}$ för vilka $a_1v_1 + a_2v_2 + \dots + a_nv_n = 0_V$ är $a_1 = \dots = a_n = 0$.
Mängden $\{v_1, \dots, v_n\}$ sägs *spänna upp* V om det för varje $v \in V$ finns skalärer a_1, \dots, a_n sådana att $v = a_1v_1 + \dots + a_nv_n$.
- (b) Vi tar $p(x) = x^3$. Vektorerna $1+x, x+x^2, x^2+x^3, x^3$ är linjärt oberoende: för skalärer a_i gäller

$$\begin{aligned} a_1(1+x) + a_2(x+x^2) + a_3(x^2+x^3) + a_4x^3 &= 0 \\ \iff a_1 + (a_1+a_2)x + (a_2+a_3)x^2 + (a_3+a_4)x^3 &= 0 \\ \iff a_1 = 0, a_1+a_2 = 0, a_2+a_3 = 0 \text{ och } a_3+a_4 = 0 & \\ \iff a_1 = a_2 = a_3 = a_4 = 0. & \end{aligned}$$

- (c) Enligt utlärd sats så utgör n linjärt oberoende vektorer i ett n -dimensionellt vektorrum automatiskt en bas för rummet, dvs. vektorerna spänner även upp rummet. Eftersom $P_3(\mathbb{R})$ har dimension 4 och vi har 4 linjärt oberoende vektorer, så säger satsen att de automatiskt spänner upp detta vektorrum.

2. Standardbaserna för $M_{3 \times 2}(\mathbb{R})$ och $M_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ är

$$B = \left(\left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = (b_1, \dots, b_6)$$

respektive

$$C = \left(\left(\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right) = (c_1, c_2, c_3, c_4).$$

Matrisen för T relativt dessa baser är då, per definition,

$$[T]_B^C = \left([T(b_1)]_C \quad [T(b_2)]_C \quad [T(b_3)]_C \quad [T(b_4)]_C \quad [T(b_5)]_C \quad [T(b_6)]_C \right).$$

Vi har

$$T(b_1) = T \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = c_1,$$

och därmed är

$$[T(b_1)]_C = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Var god vänd!

På liknande sätt beräknar vi $[T(b_j)]_C$ för resterande j , t.ex.

$$T(b_6) = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} = 3c_2 + 2c_4 \implies [T(b_6)]_C = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix},$$

och får slutligen

$$[T]_B^C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

Enligt utlärd sats är rangen för T detsamma som rangen av $[T]_B^C$, och detta är uppenbarligen 4 eftersom de fyra raderna är linjärt oberoende.

Enligt dimensionssatsen är $\dim N(T) + \text{rang}(T) = \dim M_{3 \times 2}(\mathbb{R}) = 6$, vilket ger att $\dim N(T) = 6 - 4 = 2$.

Svar:

$$[T]_B^C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 2 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}, \quad \text{rang}(T) = 4, \quad \dim N(T) = 2.$$

3. (a) En linjär operator $T : V \rightarrow V$ på ett ändligt dimensionellt vektorrum V kallas *diagonaliserbar* om det finns en bas för V bestående av egenvektorer till T , eller (ekvivalent) om det finns en bas B för V sådan att $[T]_B^B$ är en diagonalmatris.
- (b) För att beräkna $T^{(n)}(x_1, x_2)$ diagonaliserar vi T . Relativt standardbasen E för \mathbb{R}^2 är matrisen för T

$$[T]_E^E = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ -2 & 0 \end{pmatrix} = A.$$

Egenvärdena till T ges enligt utlärd sats av rötterna till dess karakteristiska polynom

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} 3 - \lambda & 1 \\ -2 & -\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 - 3\lambda + 2 = (\lambda - 1)(\lambda - 2).$$

Egenvärdena är alltså 1 och 2. För att hitta egenvektorer till T för dessa egenvärden löser vi ekvationssystemen $(A - 1I)x = 0$ och $(A - 2I)x = 0$ på sedvanligt sätt, vilket ger egenrummen

$$E_2 = \text{span}\{(1, -1)\} \quad \text{och} \quad E_1 = \text{span}\{(1, -2)\}.$$

Låt nu $B = ((1, -1), (1, -2))$; detta är en bas för \mathbb{R}^2 som består av egenvektorer för T , och relativt denna bas har vi

$$[T]_B^B = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Alltså gäller (enligt satsen om relationen mellan sammansättning av linjära avbildningar och matrismultiplikation)

$$[T^{(n)}]_B^B = ([T]_B^B)^n = \begin{pmatrix} 2^n & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Enligt satsen om basbyte gäller därför att

$$\begin{aligned} [T^{(n)}]_E^E &= [\text{id}]_B^E [T^{(n)}]_B^B [\text{id}]_E^B = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2^n & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}^{-1} \\ &= \begin{pmatrix} 2^{n+1} - 1 & 2^n - 1 \\ 2 - 2^{n+1} & 2 - 2^n \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Alltså är

$$T^{(n)}(x_1, x_2) = \left((2^{n+1} - 1)x_1 + (2^n - 1)x_2, (2 - 2^{n+1})x_1 + (2 - 2^n)x_2 \right).$$

Slutligen ger detta att

$$T^{(5)}(1, 1) = \left((2^6 - 1) + (2^5 - 1), (2 - 2^6) + (2 - 2^5) \right) = (94, -92).$$

Svar: Se ovan för $T^{(n)}(x_1, x_2)$, och $T^{(5)}(1, 1) = (94, -92)$.

4. (a) Operatoren T kallas *normal* om $T \circ T^* = T^* \circ T$, och *självadjungerad* om $T = T^*$, där T^* står för den adjungerade avbildningen till T . (2p)
- (b) i. För en linjär operator T på ett reellt inre produktrum gäller, enligt den reella spektralsatsen, att

$$T \text{ är ortogonalt diagonaliserbar} \iff T \text{ är självadjungerad,}$$

och detta gäller omm $[T]_C^C$ är självadjungerad/symmetrisk för någon ON-bas C för rummet. I det här fallet är A symmetrisk, och därmed är alltså L_A diagonaliserbar relativt en ON-bas.

- ii. För en linjär operator T på ett komplext inre produktrum gäller, enligt den komplexa spektralsatsen, att

$$T \text{ är ortogonalt diagonaliserbar} \iff T \text{ är normal,}$$

och detta gäller omm $[T]_C^C$ är normal för någon ON-bas C för rummet. I det här fallet är B normal, eftersom

$$BB^* = \begin{pmatrix} 1 & i \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -i & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1+i \\ 1-i & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -i & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & i \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = B^*B,$$

och därmed är L_B diagonaliserbar relativt en ON-bas.

- (c) Matrisen B från den förra delfrågan är normal men inte självadjungerad. Men även t.ex. $\begin{pmatrix} i & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ har denna egenskap.

5. (a) Matrisen $U \in M_{m \times m}(\mathbb{R})$ kallas *ortogonal* om $U^T U = U U^T = I$.
- (b) Vi söker, per definition, en faktorisering $A = U \Sigma V^*$ där U och V är ortogonala matriser och Σ har formen $\begin{pmatrix} \sigma_1 & 0 & 0 \\ 0 & \sigma_2 & 0 \end{pmatrix}$, där $\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq 0$ är A 's singularvärden.

Vi vet att de nollskilda singularvärdena för A precis motsvarar kvadratrötterna ur de nollskilda egenvärdena till $A^* A$. Vi har att

$$A^* A = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 8 \end{pmatrix}.$$

Eftersom matrisen är övertriangulär kan vi direkt läsa av de nollskilda egenvärdena: 2 och 8. Alltså ges matrisen Σ av

$$\Sigma = \begin{pmatrix} \sqrt{8} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \end{pmatrix}.$$

För att hitta matrisen V beräknar vi ON-baser för egenrummen för $A^* A$ motsvarande egenvärdena 8 och 2. Eftersom $A^* A$ är en diagonalmatris kan vi direkt läsa av basvektorer för egenrummen E_8 och E_2 :

$$v_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \text{resp.} \quad v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Vi kan sedan välja t.ex. $v_3 = (0, 1, 0)^T$ som en tredje enhetsvektor ortogonal mot v_1 och v_2 , så att v_1, v_2, v_3 är ortonormala. Sedan tar vi v_1, v_2, v_3 som kolonner för V :

$$V = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

För att få fram U , med kolonner u_1 och u_2 , använder vi att $Av_i = \sigma_i u_i$ för $i = 1, 2$, dvs att $u_i = \frac{1}{\sigma_i} Av_i$:

$$u_1 = \frac{1}{\sqrt{8}} Av_1 = \frac{1}{\sqrt{8}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$u_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} Av_2 = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 1 & 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Alltså har vi:

Svar: En singularvärdessuppdelning ges av $A = U \Sigma V^*$, där

$$U = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \\ -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{2}} \end{pmatrix}, \quad \Sigma = \begin{pmatrix} \sqrt{8} & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \end{pmatrix}, \quad V = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

6. Låt V vara ett inre produktrum och låt U vara ett delrum till V .

(a) Per definition är

$$U^\perp = \{v \in V : \langle v, u \rangle = 0 \text{ för alla } u \in U\}.$$

Antag att $v \in U \cap U^\perp$. Då gäller $v \in U$ och $v \in U^\perp$, och det senare innebär att $\langle v, u \rangle = 0$ för alla $u \in U$. I synnerhet gäller detta för $u = v$, dvs. $\langle v, v \rangle = 0$, vilket ger att $v = 0_V$ per ett av axiomen för inre produkter.

(b) Enligt utlärdd sats gäller $\dim W + \dim W^\perp = \dim \mathbb{R}^3 = 3$, så $\dim W^\perp = 2$. De två vektorerna $(1, -1, 0)$ och $(1, 1, -2)$ ligger i W^\perp (eftersom de är ortogonala mot $(1, 1, 1)$ och därmed mot hela W), och är ortogonala mot varandra. Alltså är $\{(1, -1, 0), (1, 1, -2)\}$ en ortogonal bas för W^\perp .

(c) Antag att det för någon vektor $v \in V$ gäller att $v = u_1 + w_1 = u_2 + w_2$ med $u_1, u_2 \in U$ och $w_1, w_2 \in U^\perp$. Vi vill visa att $u_1 = u_2$ och $w_1 = w_2$.

För att se detta, observera att $u_1 - u_2 = w_2 - w_1$, och eftersom $u_1 - u_2 \in U$ och $w_2 - w_1 \in U^\perp$ måste båda dessa vektorer vara nollvektorn enligt del (a). Alltså är $u_1 = u_2$ och $w_1 = w_2$.