

# Matematik för naturvetenskap II

Tentamen 4 maj 2023

① (a) Euklides algoritmen:

$$114 = 4 \cdot 24 + 18,$$

$$24 = 1 \cdot 18 + 6,$$

$$18 = 3 \cdot 6 + 0,$$

därför  $\text{SGD}(114, 24) = 6$ , vilket delas HL 42.

Lös ut resterna:

$$6 = 24 - 1 \cdot 18,$$

$$18 = 114 - 4 \cdot 24,$$

därför

$$6 = 24 - 1 \cdot (114 - 4 \cdot 24) = 24 \cdot 5 + 114 \cdot (-1).$$

$$\Rightarrow (5, -1) \text{ löser } 24x + 114y = 6.$$

Den ursprungliga ekvationen har ju en lösning

$$(x_0, y_0) = (35, -7),$$

då  $6 \cdot 7 = 42$ . Dessutom är den ekvivalent

(dela i 6) med  $4x + 19y = 7$ , och  $\text{SGD}(4, 19) = 1$ .

Allmän lösning:

$$\begin{cases} x = 35 - 19n \\ y = -7 + 4n \end{cases} \quad n \in \mathbb{Z}.$$

(b)  $\text{SGD}(27, 3) \nmid 478593211$ , då

$$4 + 7 + 8 + 5 + 9 + 3 + 2 + 1 + 1 = 40, \text{ ej delbart med } 3.$$

$\Rightarrow$  ingen lösning.

$$\textcircled{5} \quad (a) \quad f(x) = \sqrt{1+4x}$$

$$f'(x) = \frac{1}{2\sqrt{1+4x}} \cdot 4 = 2(1+4x)^{-1/2}$$

$$f''(x) = -(1+4x)^{-3/2} \cdot 4$$

Maclaurinpolynom:

$$p_2(x) = f(0) + f'(0)x + \frac{f''(0)}{2}x^2$$

$$= 1 + 2x - 2x^2$$

(b) Enligt Taylors sats finns det  $\xi$  mellan 0 och  $x$  sådant att

$$r_2(x) = f(x) - p_2(x) = \frac{f'''(\xi)}{3!} x^3.$$

$$\Rightarrow |r_2(x)| = \left| \frac{\frac{3}{2} (1+4\xi)^{-5/2} \cdot 16}{3!} x^3 \right|.$$

Om  $0 \leq x \leq 0,1$  så är också  $\xi \geq 0$ , därmed

$$|(1+4\xi)|^{-5/2} = \frac{1}{|1+4\xi|^{5/2}} \leq 1.$$

$$\Rightarrow |r_2(x)| \leq 4|x|^3 \leq 4 \cdot 0,1^3 = 4 \cdot 10^{-3}.$$

③ Induktionsbas: För  $n=1$ :

$$a_1 = 2, \quad n \cdot 2^n = 2, \quad \text{lika.}$$

Induktionsantagande: För något  $n \in \mathbb{N}$  gäller

$$a_n = n 2^n.$$

Induktionssteg: Vi vill visa att

$$a_{n+1} = (n+1) 2^{n+1}.$$

Enligt definitionen av  $(a_n)$  och antagandet:

$$a_{n+1} = 2 \frac{n+1}{n} a_n = 2 \frac{n+1}{n} n 2^n = (n+1) 2^{n+1}.$$

Med induktionsprincipen följer  $a_n = n 2^n \forall n \in \mathbb{N}$ .

$$\begin{aligned}
\textcircled{4} \text{ (a)} \quad \iint_{D_1} x^2 y \, dx \, dy &= \int_0^1 \int_0^{3-2x} x^2 y \, dy \, dx \\
&= \int_0^1 \frac{1}{2} [x^2 y^2]_{y=0}^{3-2x} \, dx \\
&= \frac{1}{2} \int_0^1 x^2 (3-2x)^2 \, dx \\
&= \frac{1}{2} \int_0^1 x^2 (9-12x+4x^2) \, dx \\
&= \frac{1}{2} \int_0^1 (9x^2-12x^3+4x^4) \, dx \\
&= \frac{1}{2} \left[ 3x^3-3x^4+\frac{4}{5}x^5 \right]_0^1 \\
&= \frac{1}{2} \cdot \frac{4}{5} = \underline{\underline{\frac{2}{5}}}.
\end{aligned}$$

(b) Polära koordinater:  $\begin{cases} x = r \cos \theta, & 0 \leq r \leq 2, \\ y = r \sin \theta, & 0 \leq \theta \leq \frac{\pi}{4}. \end{cases}$

$$\begin{aligned}
\iint_{D_2} xy \, dx \, dy &= \int_0^2 \int_0^{\frac{\pi}{4}} r \cos \theta \, r \sin \theta \, r \, d\theta \, dr \\
&= \int_0^2 r^3 \, dr \int_0^{\frac{\pi}{4}} \underbrace{\cos \theta \sin \theta}_{= \frac{1}{2} \sin(2\theta)} \, d\theta \\
&= \left[ \frac{1}{4} r^4 \right]_0^2 \left[ -\frac{1}{4} \cos(2\theta) \right]_0^{\frac{\pi}{4}} \\
&= 4 \cdot \left(-\frac{1}{4}\right) (\cos \frac{\pi}{2} - \cos 0) = \underline{\underline{1}}
\end{aligned}$$

⑤ (a) För  $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2$ ,  $P$  projektionen på  $x-2y=0$ :

$$P\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \frac{\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \cdot \vec{n}}{|\vec{n}|^2} \vec{n},$$

där  $\vec{n}$  är normal på planet. En sådan vektor är

$$\vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

$$\Rightarrow P\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - \frac{x-2y}{1^2+(-2)^2} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} - (x-2y) \begin{pmatrix} 1/5 \\ -2/5 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} 4/5x + 2/5y \\ 2/5x + 1/5y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4/5 & 2/5 \\ 2/5 & 1/5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow$  matrisframställningen är  $\frac{1}{5} \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ .

(b) För standardbasen  $\mathbb{B}_{st}$  och basbytesmatrisen  $B$  från  $\mathbb{B}$  till  $\mathbb{B}_{st}$  är följande diagram kommutativt:

$$\begin{array}{ccc} (\mathbb{R}^3, \mathbb{B}_{st}) & \xrightarrow{A} & (\mathbb{R}^3, \mathbb{B}_{st}) \\ \downarrow B^{-1} & & \uparrow B \\ (\mathbb{R}^3, \mathbb{B}) & \xrightarrow{A_B} & (\mathbb{R}^3, \mathbb{B}) \end{array}$$

$$\Rightarrow A_B = B^{-1} A B.$$

För  $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$  vektor i  $\mathbb{B}_{st}$  och  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  koordinater i  $\mathbb{B}$ :

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \lambda_1 \\ \lambda_2 \\ \lambda_3 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Beskrivning av  $B^{-1}$ :

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 2 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \sim \left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & 1/2 & -1/2 & -1/2 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 & 1/2 & -1/2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow B^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow A_B = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & -3 \\ -1 & 3 & 1 \\ 4 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$= \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -2 & 0 & -4 \\ -4 & 2 & 0 \\ 4 & 4 & 6 \end{pmatrix} = \underline{\underline{\begin{pmatrix} -1 & 0 & -2 \\ -2 & 1 & 0 \\ 2 & 2 & 3 \end{pmatrix}}}$$

$$(6) \quad (a) \quad \frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = e^{y^2}, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = 2xye^{y^2},$$

Tangentplanet i  $(x_0, y_0, f(x_0, y_0))$ :

$$\begin{aligned} z &= x_0 e^{y_0^2} + e^{y_0^2}(x - x_0) + 2x_0 y_0 e^{y_0^2}(y - y_0) \\ &= e^{y_0^2}(x_0 + 2x_0 y_0 y - 2x_0 y_0^2). \end{aligned}$$

(b) Tangentplanet har en normalvektor

$$\vec{n} = \begin{pmatrix} e^{y_0^2} \\ 2x_0 y_0 e^{y_0^2} \\ -1 \end{pmatrix},$$

medan  $\vec{n}_0 = \begin{pmatrix} -2e \\ -16e \\ 2 \end{pmatrix}$  är normal till andra planet.

För att planen sammanfaller, bevisas först

$$\vec{n}_0 = \lambda \vec{n}, \text{ dvs. } \begin{pmatrix} -2e \\ -16e \\ 2 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} e^{y_0^2} \\ 2x_0 y_0 e^{y_0^2} \\ -1 \end{pmatrix}$$

för något  $\lambda \in \mathbb{R}$ . Sista rad ger  $\lambda = -2$ . Då

$$\begin{cases} -2e = -2e^{y_0^2} \\ -16e = -4x_0 y_0 e^{y_0^2} \end{cases}$$

Första ekvation:  $y_0 = \pm 1$ .

Andra ekvation: Fall  $y_0 = -1$ :  $-16e = 4x_0 e \Rightarrow x_0 = -4$

Fall  $y_0 = 1$ :  $-16e = -4x_0 e \Rightarrow x_0 = 4$

$\Rightarrow (x_0, y_0) = (-4, -1)$  samt  $(x_0, y_0) = (4, 1)$

är punkterna där planen är parallella.

Sammanfaller de?

Räcker att ledla om  $(x_0, y_0, f(x_0, y_0))$  ligger i planet  
 $-2ex - 16ey + 2z + 16e = 0$ .

Fall  $(x_0, y_0) = (-4, -1)$ :  $z_0 = f(x_0, y_0) = -4e$

$$\begin{aligned} -2ex_0 - 16ey_0 + 2z_0 + 16e &= 8e + 16e - 8e + 16e \\ &= 32e \neq 0 \end{aligned}$$

$\Rightarrow (-4, -1)$  ligger ej i planet.

Fall  $(x_0, y_0) = (4, 1)$ :  $z_0 = f(x_0, y_0) = 4e$ ,

$$-2ex_0 - 16ey_0 + 2z_0 + 16e = -8e - 16e + 8e + 16e = 0$$

$\Rightarrow (4, 1)$  ligger i planet.

$\rightarrow$  Den enda punkten, där planen sammanfaller,  
är  $(x_0, y_0) = (4, 1)$ .