

MM5011 - Föreläsning 5

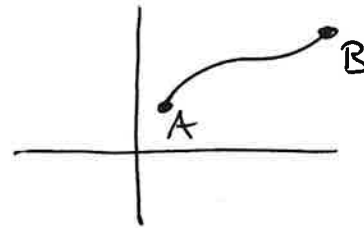
γ är en reguljärt kurva om det finns en (reguljärt) parametrisering

$$\left[r: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d \right] \quad \left[\gamma = \{ x : x = r(t), t \in [a, b] \} \right]$$

i) r är injektivt på $[a, b]$

ii) $r \in C^1([a, b])$

iii) $\frac{d}{dt} r(t) (= \dot{r}(t)) \neq \vec{0}$



Anmärkning. Givet $[c, d] \subset \mathbb{R}$, kan vi definiera.

$$\varphi: [c, d] \rightarrow [a, b]$$
$$t \mapsto \frac{t-c}{d-c} (b-a) + a$$

$$\text{och } \tilde{r}(t) = r(\varphi(t))$$

så \tilde{r} ge en ny parametrisering av γ .

Så vi kan alltid anta att alla våra kurvor har en parametrisering.

$$r: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d \quad (\text{med det samma bestämt intervall } [a, b])$$

γ har två ändpunkter (sågs A och B)

Om vi placerar dessa i en viss ordning, så t.ex. vi låt A vara startpunkt och B slutpunkt, så inför det en genomloppsriktning (kurvan genomlöps från A till B), så säger vi att γ är orienterad. Vi märker det med en pil



Om γ är en orienterad kurva (från A till B) vi betecknar med $-\gamma$ den kurvan med omvänd orientering (från B till A)

Om $r_1: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$ är en parametrisering av γ (orienterad från A till B) måste uppfyllas att
 $r_1(a) = A$ och $r_1(b) = B$.

Om $r_1(t) = r_2(\varphi(t))$ (nytt parametrisering) beskriver γ med det samma ordning måste $\dot{\varphi}(t) > 0 \forall t$.

För en styckvis reguljärt kurva.

$$\gamma = \gamma_1 + \dots + \gamma_n.$$

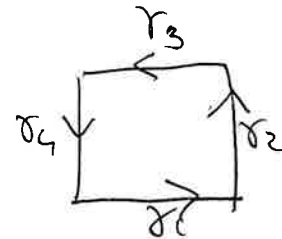
där γ_{i+1} har startpunkt den slutpunkt av γ_i
 får vi en orientering till γ .



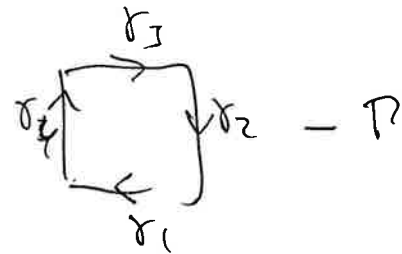
Och

$$-\gamma = (-\gamma_1) + (-\gamma_2) + \dots + (-\gamma_n).$$

är den kurva med omvänd orientering.



$$P = \gamma_1 + \gamma_2 + \gamma_3 + \gamma_4.$$



Vi definierade (för γ reguljärt kurva)

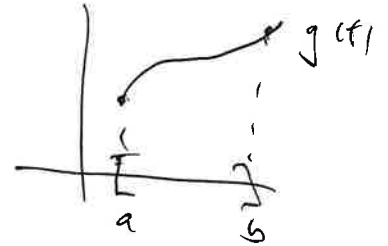
$$\bullet \forall f \in \mathcal{C}(\gamma; \mathbb{R}) \quad \int_{\gamma} f ds := \int_a^b f(\gamma(t)) |\dot{\gamma}(t)| dt.$$

Exempel $\dot{\gamma}(t) = (1, g'(t))^T$

Om $\gamma(t) = (t, g(t))^T \quad t \in [a, b]$ (graf av g)

$$\int_{\gamma} f ds = \int_a^b f(t, g(t)) \sqrt{1 + |g'(t)|^2} dt$$

Oberoende
av parametrisering



• Givet $F: \mathcal{C}(\Omega, \mathbb{R}^d) \quad F = \begin{pmatrix} F_1(x) \\ \vdots \\ F_d(x) \end{pmatrix}$ vektorfält.

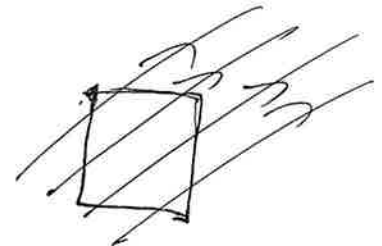
$\gamma \subset \Omega$

$$\int_{\gamma} F \cdot d\gamma = \int_a^b F(\gamma(t)) \cdot \dot{\gamma}(t) dt = \int_a^b F(\gamma(t)) \cdot \frac{\dot{\gamma}(t)}{|\dot{\gamma}(t)|} |\dot{\gamma}(t)| dt$$

(kurvintegral av vektorfält F
längs γ)

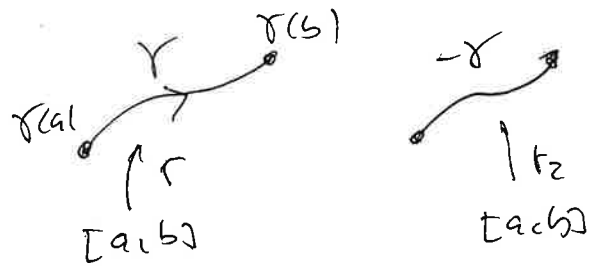
$$= \int_{\gamma} (F \cdot \vec{E}) ds.$$

(oberoende
av parametrisering)



Notera att

$$\int_{-\gamma} F \cdot dr = - \int_{\gamma} F \cdot dr$$



Om $r: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$
 $t \mapsto r(t)$ ge ett parametrering för γ (mellan $r(a)$ och $r(b)$)

Så
 $\tilde{r}_2: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^d$
 $t \mapsto r(a+b-t) = r_2(t)$ ge ett parametrering av $-\gamma$
 ty $\tilde{r}_2(a) = r(b)$ och $\tilde{r}_2(b) = r(a)$

Insättning

$$\dot{\tilde{r}}_2(t) = -\dot{r}(a+b-t)$$

$$\int_{-\gamma} F \cdot dr = \int_a^b \underbrace{F(r_2(t))}_{F(r(a+b-t))} \cdot \underbrace{\dot{r}_2(t)}_{(-1)\dot{r}(a+b-t)} dt = \left[\begin{array}{l} a+b-t=s \\ -dt=ds \end{array} \right] = - \int_b^a F(r(s)) \cdot \dot{r}(s) ds = - \int_a^b F(r(s)) \cdot \dot{r}(s) ds = - \int_{\gamma} F \cdot dr$$

Definieren

$$\mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R} \quad dx_j : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R} \quad v \mapsto (dx_j)(v) = v_j$$

$$v = \sum_{j=1}^d v_j e_j \quad e_j^T v$$

Es ist eine 1-Form in einem Punkt p ist die "Ableitung"

$$\omega_p = \sum_{j=1}^d a_j(p) dx_j : \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R} \quad v \mapsto \omega_p(v) = \sum_{j=1}^d a_j(p) v_j = \underbrace{(a_1, \dots, a_d)}_{a(p)^T} \cdot \begin{pmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_d \end{pmatrix} = a(p) \cdot v$$

Es kann nicht ausgedrückt werden.

$$\int_{\gamma} F \cdot dx = \int_b^a \left(\sum_{j=1}^d F_j(\gamma(t)) \dot{\gamma}_j(t) \right) dt =: \int_{\gamma} \underbrace{\left(\sum_{j=1}^d F_j(x) dx_j \right)}_{\omega}$$

Example Om $f: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}$

$$\underbrace{\sum_{j=1}^d F_j(x) dx_j}_{\omega \text{-form}}$$

$$df(x)(v) = \sum (df(x) e_j) v_j = \left(\sum \frac{\partial f}{\partial x_j} dx_j \right) (v) = \dots$$

$$\frac{\partial f}{\partial x_j} = \frac{\partial}{\partial x_j} f \quad \leftrightarrow \quad (df)_T = \nabla f$$

$$F = \frac{1}{x^2+y^2} \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}$$

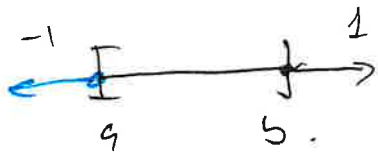
$$F: \mathbb{R}^2 \setminus \{(0,0)\} \rightarrow \mathbb{R}^2$$
$$(x,y) \mapsto F(x,y)$$

$$F \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2 \setminus \{0\})$$

$$\int_{\gamma} F \cdot dx = \int_{\gamma} \frac{-y}{x^2+y^2} dx + \frac{x}{x^2+y^2} dy$$

$$\frac{dF}{dt} = f$$

$$\int_{[a,b]} \frac{dF}{dt} \cdot dt = F(b) - F(a) = \int_{\partial[a,b]} F \cdot \vec{n}$$



Green's formel.

Vi säger att D är ett reguljärt område ~~om~~ på planet om.

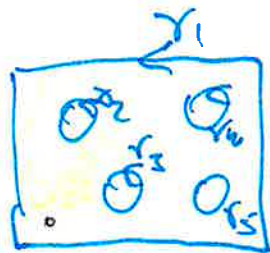
- i) D är kompakt.
- ii) D är sammanhängande. [$\forall x, y \in D \exists \gamma$ stycken reguljärt kurva sådan att γ börjar i x och slutar vid y]
- iii) $\partial D = \bigcup_{j=1}^n \gamma_j$ (ändligt antal) sådan att γ_j är stycken reguljärt kurvor som sker inte varandra.



$$\partial D = \partial B_1(0)$$

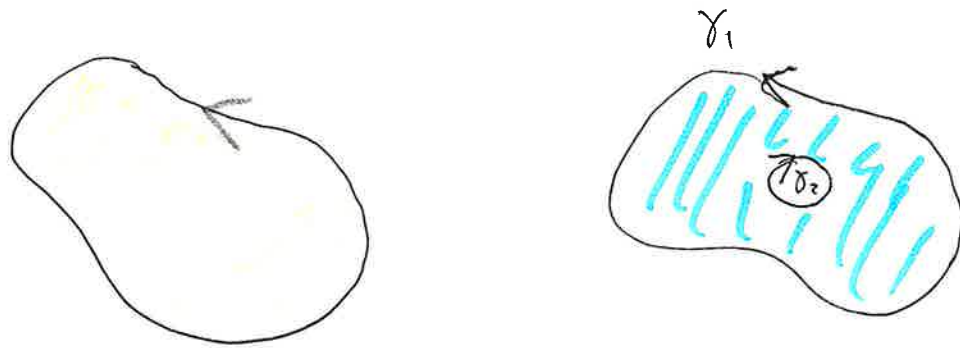


$$\partial D = \gamma_1 \cup \gamma_2$$



[Kolla boken för beviset]

Vi säger att ∂D är positivt orienterad om vi ger ∂D en genomloppningsriktning, sådan att D ligger till vänster av randen.



Sats Greens formel.

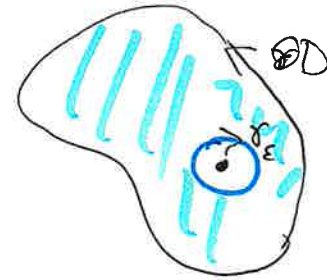
Låt D vara en reguljär område, positivt orienterad.

Låt Ω vara ett öppet mängd sådan att $D \subset \Omega$.

Låt $P, Q \in C^1(\Omega)$. Så gäller.

$$\oint_{\partial D} P \circ \gamma_1 dx + Q \circ \gamma_1 dy = \iint_D \underbrace{\left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right)}_{\text{curl}} dx dy.$$

$$B = \overbrace{\frac{-y}{x^2+y^2}}^P dx + \overbrace{\frac{x}{x^2+y^2}}^Q dy.$$



$$\frac{\partial}{\partial x} Q = \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

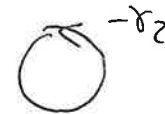
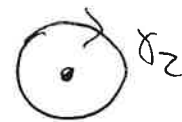
Om $(0,0) \notin D$, vi kan använda
Green's sats för att få

$$\frac{\partial}{\partial y} P = \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

$$\oint_{\partial D} P dx + Q dy = \iint_D \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = 0$$

Om $(0,0) \in \text{Int}(D)$

$$\text{Definera } D_\epsilon := D \setminus B_\epsilon(0)$$



$$\oint_{\partial D_\epsilon} P dx + Q dy = 0.$$

$$\left(\oint_{\partial D} P dx + Q dy \right) + \left(\int_{r_2} P dx + Q dy \right)$$

On $w = P dx + Q dy$ apply the all $\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} = k$ constant $V(x,y) \in \mathbb{R}$.

$$\int_{\partial D} P dx + Q dy = \text{Vol}_2(D) \cdot k$$

Example

$\bullet P = 0$
 $\bullet Q = x$

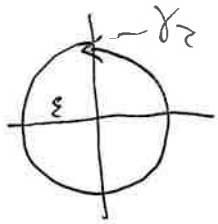
$$\int_{\partial D} x dy = \text{Vol}_2(D) = 1 \Rightarrow k = 1$$

$$\text{Vol}_2(D) = \int_{\partial D} -y dx$$

$\bullet P = -y$
 $\bullet Q = 0$

$$\text{Vol}_2(D) = \frac{1}{2} \int_{\partial D} -y dx + x dy$$

$$\Rightarrow \oint_{\partial D} P dx + Q dy = - \int_{\gamma_2} P dx + Q dy = \int_{-\gamma_2} (P dx + Q dy)$$



$$(-\gamma_2)(t) = \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \epsilon \cos t \\ \epsilon \sin t \end{pmatrix} = \gamma(t) \quad t \in (0, 2\pi)$$

$$\dot{\gamma}(t) = \begin{pmatrix} -\epsilon \sin t \\ \epsilon \cos t \end{pmatrix} \quad \cancel{\gamma(t)} \quad x^2 + y^2 = |\gamma(t)|^2 = \epsilon^2$$

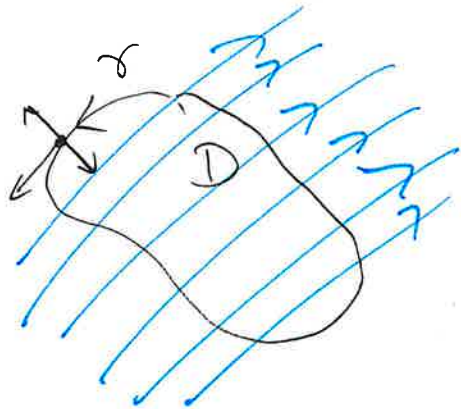
$$\gamma \cdot \dot{\gamma} = 0 \quad (\gamma \cdot \gamma = \epsilon^2)$$

$$\begin{aligned} \int_{-\gamma_2} P dx + Q dy &= \int_0^{2\pi} \left(\frac{-y(t)}{x^2+y^2} \dot{x}(t) + \frac{x(t)}{x^2+y^2} \dot{y}(t) \right) dt \\ &= \int_0^{2\pi} \frac{-\epsilon \sin t}{\epsilon^2} (-\epsilon \cos t) + \frac{\epsilon \cos t (\epsilon \sin t)}{\epsilon^2} dt = 2\pi \end{aligned}$$

3a

$$\oint_{\partial D} \left(\frac{-y}{x^2+y^2} dx + \frac{x}{x^2+y^2} dy \right) = \begin{cases} 2\pi \cdot 1 & \text{on } \text{counterclockwise } \partial D \\ 0 & \text{on } \text{clockwise } \partial D \end{cases}$$

Flödsintegral



Om $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ är en
parametrisering av γ

$$\vec{F} = \frac{\dot{\gamma}(t)}{|\dot{\gamma}(t)|} \quad \text{tangensvektor till } \gamma \text{ vid } \gamma(t).$$

$$\dot{\gamma}(t) = \begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{y} \end{pmatrix}$$

$$\vec{n} = \begin{pmatrix} -\dot{y} \\ \dot{x} \end{pmatrix}$$

$$\vec{N} = \begin{pmatrix} \dot{y} \\ -\dot{x} \end{pmatrix}$$

$$\left. \begin{array}{l} v = \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \\ w = \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix} \text{ eller } w = \begin{pmatrix} b \\ -a \end{pmatrix} \end{array} \right\} w = ? \text{ sådan att } v \cdot w = 0$$

$\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ är en positivt orienterad bas $\Leftrightarrow \det \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix} > 0$.

$$\begin{pmatrix} \dot{x} & -\dot{y} \\ \dot{y} & \dot{x} \end{pmatrix} = (\dot{x})^2 + (\dot{y})^2 > 0$$

$$\vec{N} = \frac{1}{|\dot{\vec{r}}(t)|} \begin{pmatrix} \dot{y} \\ -\dot{x} \end{pmatrix}$$

Vic definerar flödesintegral (flöde ut området D) som

$$\int_{\partial D} \vec{F} \cdot \vec{N} \, ds = \int_a^b P(r(t)) \cdot \frac{\dot{y}(t)}{|\dot{\vec{r}}(t)|} + Q(r(t)) \frac{(-\dot{x}(t))}{|\dot{\vec{r}}(t)|} |\dot{\vec{r}}(t)| \, dt$$

$$= \int_a^b \left(-Q(r(t)) \dot{x}(t) + P(r(t)) \dot{y}(t) \right) dt$$

$$= \int_{\partial D} -Q \, dx + P \, dy.$$

$$= \left[\text{Green sats} \right] = \iint_D \left(\frac{\partial P}{\partial x} - \left(\frac{\partial}{\partial y} (-Q) \right) \right) dx \, dy.$$

$$= \iint_D \left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} \right) dx \, dy.$$

Sats

Om $D \subset \Omega$ kompakt
sammanshängande.

∂D består av ändliga mängder
enkla, slutna kurvor som ej skär varandra.

Om ∂D är positivt orienterad

\vec{T} är den tangentvektor

\vec{N} är den yttre normalvektor (högernormal)

Om $F \in C^1(\Omega \subset \mathbb{R}^2, \mathbb{R}^2)$ vektorfält. Så gäller

$$\oint_{\partial D} F \cdot \vec{T} \, ds = \iint (\underbrace{\nabla \times F}_{} \cdot e_3) \, dx \, dy.$$

$$\left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) \text{curl.}$$

och

$$\oint_{\partial D} F \cdot \vec{N} \, ds = \iint (\underbrace{\nabla \cdot F}_{} \, dx \, dy.$$

$$\left(\frac{\partial P}{\partial x} + \frac{\partial Q}{\partial y} \right) \text{(Divergens)}$$